

---

『창의융합형 공학인재양성 지원사업』

# 아두이노 기반 RC카를 이용한 자율주행 교육 개최 계획(안)

---

2023. 6



전북대학교 공학교육혁신센터  
Innovation Center for Engineering Education

## 1. 교육 목적

- 1) 산업계 수요에 부합하는 4차 산업혁명 대응 공동사업 운영으로 미래신산업 교육과정을 도입하여 전문적 인재 양성
- 2) 아두이노 기반 알고리즘 구현을 통한 코딩 기본 원리 습득
- 3) 센서 및 LED 동작 테스트를 통한 전기전자 기초 원리 학습
- 4) 모터 동작 실습을 통한 전기차 제어 원리 습득
- 5) 블루투스 모듈 활용을 통한 원격제어 원리 습득
- 6) 장애물 회피 알고리즘 설계를 통한 자율주행 구현 능력 습득

## 2. 운영개요

- 1) 교육명: 아두이노 기반 RC카를 이용한 자율주행 교육 (21시간)
- 2) 일시: 2023년 7월 18일(화) ~ 7월 20일(목)
- 3) 장소: 전북대학교 공과대학 8호관 302호 전산실
- 4) 주관/주최: 전북대 공학교육혁신센터
- 5) 모집안내
  - 신청대상: 전북대학교 공과대학 재학생(※ 휴/졸업생 제외)
  - 모집인원: 15명 내외 ※ 선착순 모집 마감 후 개별적으로 교육생 확정 통보 예정
  - 제출서류: 참가신청서, 개인정보 동의서, 참가서약서 각 1부
  - 신청방법: 참가신청서(한글파일 총 3page 서명 스캔본), 참가자 명단(엑셀파일) 이메일 제출(ssm@jbnu.ac.kr)
  - 신청기한: 2023년 7월 6일(목) 16:00까지, 이메일 제출(ssm@jbnu.ac.kr)
- 6) 주요 프로그램
  - 자율주행 기본 이해 및 프로그램 코딩 실습
  - 자율주행차 조립, 구조분석 및 동작 프로그래밍
  - 자율주행 테스트: 센서, 라인트레이서, 원격제어 등

## 3. 교육 안내사항

- 1) 참가비 무료(전액 센터 지원 예정)
- 2) ※ 교육일 동안, 교육장으로 학생 개별이동 필수(\* 여비지원 불가)
- 3) 학생 준비물: 개인 필기도구, 상비약 및 위생용품 등 지참
- 4) 교육에 필요한 키트 제공 예정
- 5) 개인 방역 자체 실시(마스크 및 개인 위생용품 각자 지참)
- 6) 교육시설 소독 진행 및 발열체크, 손소독제 비치 예정
- 7) 문의처: 전북대 공학교육혁신센터(063-270-3685, [ssm@jbnu.ac.kr](mailto:ssm@jbnu.ac.kr))

## II 세부 계획

### 1. 교육 일정(안)

일자	시 간	교육내용
7월 18일(화)	9:00 ~ 17:00 (7h)	<ul style="list-style-type: none"> <li>○ 자율주행 차의 기본 개념 이해</li> <li>○ 아두이노 개발환경 및 기초 프로그램               <ul style="list-style-type: none"> <li>- 아두이노 개념, 구성, 활용방법의 습득</li> <li>- 디지털/아날로그 입출력(LED, 스위치)</li> <li>- 기본 센서 동작(적외선, 초음파)</li> <li>- ADC, PWM 원리</li> </ul> </li> </ul>
7월 19일(수)	9:00 ~ 17:00 (7h)	<ul style="list-style-type: none"> <li>○ 자율주행차 조립</li> <li>○ 자율주행차 구조분석 및 동작 프로그래밍               <ul style="list-style-type: none"> <li>- 전진, 후진, 회전 동작 테스트</li> <li>- 속도 제어 테스트</li> </ul> </li> <li>○ 센서를 이용한 자율주행 테스트               <ul style="list-style-type: none"> <li>- 장애물 발견 및 주행 동작 제어</li> <li>- 장애물 회피 동작 제어</li> </ul> </li> </ul>
7월 20일(목)	9:00 ~ 17:00 (7h)	<ul style="list-style-type: none"> <li>○ 라인트레이서 및 자율주행 동작 테스트               <ul style="list-style-type: none"> <li>- 라인트레이서 원리 이해 및 동작 테스트</li> <li>- 자율주행 알고리즘 구현 및 동작 테스트</li> </ul> </li> <li>○ 자율주행차 원격제어               <ul style="list-style-type: none"> <li>- 적외선 리모컨 센서 활용 원격제어</li> <li>- 블루투스 모듈 장착 및 스마트폰 연결</li> <li>- 스마트폰을 이용한 자율주행차 제어</li> </ul> </li> </ul>

※ 상기 일정은 진행상황에 따라 부분적으로 수정될 수 있습니다.